

MCOS-SVM

高性能 4 軸サーボモータコントローラ

システムエンジンにPC-ATを採用しているため、高度な要求に応えたシステムを簡単に実現することが可能です。
パルス入力タイプのサーボモータ用アンプを採用することによって、各社のサーボモータの使用が可能です。
サーボ制御部に専用の高速CPUを採用することによって、信頼性が高く、高速で高精度のシステムが可能です。
PC-AT及び専用のサーボコントロールハードウェアで構成されるためにローコストなコントローラが実現できます。



- ・ オールインワンのコントローラ
モータ制御、IN/OUTコントロール、アナログ制御、MPG入力
操作BOX接続、RS232c接続、LAN接続、VGA出力
- ・ ローコストなコントローラ
PC-ATと専用ハードウェアでローコストなコントローラを実現
- ・ システムはPC-AT
PC-ATの開発環境によって高性能を簡単に実現
PC-ATの各種ハードウェアを活用可能
- ・ 制御部は専用CPU
制御部に専用の高速CPUを採用
PC-AT部と独立しているために安定した制御を実現

MCOS-SVM外部仕様

機能	仕様	詳細
同時制御軸	4 軸	直線補間・円弧補間 分解能：1 pulse (エンコーダ入力あり) リミットスイッチ： 原点位置、±OT
補助制御軸	2 軸	補完機能なし 分解能 1 pulse エンコーダ入力なし
絶縁外部入力	16 点	フォトカプラ入力： DC 24V 無電圧接点/オープンコレクタ入力
TTL外部入力	8 点	TTL入力： DC 5V
絶縁外部出力	16 点	オープンコレクタ出力： DC 24V 100mA以下
TTL外部出力	8 点	TTL出力： DC 5V 最大20mA (8点合計最大100mA)
アナログ出力	2 ch	電圧出力 0V ~ 10V (出力電流 最大5mA)
アナログ入力	8 ch	電圧入力 0V ~ 5V (分解能 10bits)
手動パルサー入力	1 ch	2相入力： A相/B相 DC 5V
非常停止スイッチ入力		フォトカプラ入力： DC 24V 無電圧接点/オープンコレクタ入力
モータ用ブレーキ接点	1 ch	モータ保持ブレーキ用のリレー接点 DC 30V 2A / 250VAC 1A
外部操作BOX	1 ch	専用操作BOX
PC-AT I/O		・ Ethernet： TCP、FTPなどに使用 ・ RS232c： RS232c ・ VGA： CRT出力 ・ KEY： キーボード入力 ・ Disk： DiskOnModule
電源電圧		DC 24V 3A (I/O用、ブレーキ用の電源は別途用意してください)

※ システムは要求仕様毎に開発になります。

開発事例： Gコード対応4軸+1軸NCフライス、

※ 外観及び仕様を予告なく変更する場合があります。

※ 本書に記載されている用語及び製品名は、各社の商標または登録商標です。

MCOS-SVM-A001